On Basic Characteristics of Cross-Flow Fan with High Aspect Ratio

Tetsuya OKAMOTO*, Takashi NOGUCHI**, Katsuya HIRATA**, Hiroaki MIHARA***

(Received November 10, 2021)

The authors investigate the simplest model of cross-flow fans, in order to provide the fundamental flow features of them. The model is an approximately-two-dimensional cross-flow impeller with a very-high aspect ratio of 5.8 and without any casings, and surrounding fluid is stationary. In some cases of the present experiments, the authors place a splitter plate with minimal influence instead of casings for more precise observations. Instantaneous measurements of flow-velocity vectors on the mid-span plane are conducted using a CCD camera and a double-pulse YAG laser with particle-image-velocimetry technique, in addition to conventional flow visualisations and hot-wire-velocimetry measurements. As a result, the authors visualise the revolutional motion of such an eccentric vortex as a large-scale re-circulating flow structure inside the cross-flow impeller, and reveal the details of flow at the Reynolds number Re = 300-2500. The revolution speed is about 1/100 of impeller's rotation speed. Furthermore, the authors show the relations between Re and outflow rate from the impeller.

Key words : Cross-flow fan, Cross-flow impeller, Blower, Ventilator, Mixer

キーワード: クロスフローファン,貫流羽根車,ブロワー,送風機,攪拌機

高アスペクト比貫流羽根車の基本特性について

岡本 哲也, 野口 尚史, 平田 勝哉, 三原 宏昭

1. はじめに

既に1892年にはMortierが貫流(あるいは,横流) 羽根車(cross-flow fan)について報告しており,20 世紀を迎えるまでには鉱山の換気において貫流羽 根車は広く応用されていた¹⁾.しかし,効率が低い ため,そして,他の様々な送風機(fan)が開発されて いたため,貫流羽根車は20世紀半ばまではあまり 普及しなかった.貫流羽根車の開発における決定的 な転換点の一つは,内部流れの可視化により,大規 模な再循環流れ構造つまり"偏心渦"を,Eck が発 見したことである. 貫流羽根車は,回転軸に垂直 な方向にほぼ均一な二次元の薄くて広い(回転軸と 同程度の長さの)流れを容易に作り出せるため,低 効率や高騒音などの固有の欠点にも拘わらず,エア カーテンやエアコンなどの産業機器または家電機 器で現在は広く使用されている.

実用上の重要性により、これまで多くの貫流羽根 車の実験や解析が報告されている. Ikegami and Murata²⁾は、単純な線形ケーシング(casing)と非粘性 非圧縮性流体を仮定し、無限個の翼(blade)を備えた 貫流羽根車を解析した. Porter and Markland³⁾は、熱 線流速計(HWV)計測と流量計測、流れの可視化実験

^{*}Graduate School of Doshisha University, Kyoto

^{**}Department of Mechanical Engineering, Doshisha University, Kyoto Telephone: +81-774-65-6407, E-mail: tanoguch@mail.doshisha.ac.jp

^{***}General Building Research Corporation of Japan, Osaka

を行なった. Lajos⁴⁾は、単純化した解析モデルを提 案した.村田・西原^{5,6)}は、ケーシングつまり舌部 と下流壁の形状の影響を研究した.山藤^{7,8)}は,偏 心渦の基礎的な研究を行なった.村田ら⁹は、ポテ ンシャル流れ解析と実験との比較を行なった. 中 村・奥谷 10)と中村ら 11)は、ピトー管を用いた自動 データ収集システムを使用して,内部の流れ場を測 定した. 深野ら 12-16)は、一連の研究で騒音低減法を 扱った.田中・村田 17)は、形状効果とレイノルズ 数効果に関する研究を行なった. 靏崎ら¹⁸⁾と吉田 ら¹⁹⁾は、PTV(粒子追跡法)を用いて流れの可視化 を行なった. 田中・村田²⁰⁾と新井ら²¹⁾は、レーザ ードップラー流速計 (LDV)による測定を実施し た. 福富ら²²⁻²⁴⁾は、ケーシングの形状効果とファン のトルク特性を調査した.林ら^{25,26)}は,騒音低減 のための可変ピッチ翼に関する新しい設計法を提 案した. Lee et al.²⁷⁾も, 騒音低減方法を扱っている. 大谷ら²⁸⁾は、サージ現象に関する実験的研究を行 なった. Koo²⁹⁾は、スパン方向にねじれた安定板が 騒音低減に及ぼす影響を調査した。川口ら^{30,31)}は、 熱交換器を備えた複合システムを扱った. 原ら 32) は、流れ場と騒音発生の両方に注目して、スケール 効果を検討した. Lazzarotto et al.³³⁾とLazzaretto³⁴⁾は, 羽根車の形状を体系立てて規定する基範を提案し, Lazzaretto et al.³⁵⁾は、その基準に基づき実験を行な った.山田ら³⁶⁾は,音響ホログラフィ法を使用し, 騒音源を研究した. 船橋ら 37)と繁永ら 38)は, 騒音 予測モデルを提案し、それを確認した. Toffolo et al.³⁹⁾は、五孔ピトー管を使用し、圧力場と流れ場を 測定した. Tsai et al.40 は、より効果的な低騒音設計 を探るため、流れと音響性能を比較した.

実験に加えて,流れの数値解析(CFD)も試みられ ている. 多久島・飯塚⁴¹⁾は,セル内クラウド法(CIC) を用いて,有限差分法(FEM)を行なった.吉田ら⁴²⁾ は,粘性を導入するためにランダムウォークモデル を使用し,離散渦法を行なった.陳ら⁴³⁾は,CICを 境界要素法 (BEM)と共に用いた.赤池ら⁴⁴⁾は,有 限差分法 (FDM)で,滑り境界面法と*k-e* 乱流モデル を用いた. Cho and Moon⁴⁵⁾ と Moon and Cho⁴⁶⁾は, 流れと音響の性能に加えてランダムな翼ピッチが 騒音に及ぼす影響を数値的に調べ,流れ場との関係 を議論した. Toffolo⁴⁷⁾は,市販の CFD コードを使 用し,羽根車性能に及ぼすケーシング形状の影響を 調べた. 福富ら^{48,49)}と Nakamura et al.⁵⁰⁾は,流入条 件の影響を調査し,入口案内板による制御を試み た. それらのうち,最近の研究では,特に室内空調 機への応用に関連して,音響騒音が注目されてい る.

以上のこれまでの研究の多くは、応用の観点か ら,特定の複雑なケーシングを備えた貫流羽根車に ついて検討している. そのため, 多くの形状パラメ ータが存在し、それらの試験範囲も限定的となる. よって,最適な羽根車を設計するための系統立った 手順は確立されていない. これには, 以下の二つの 理由が挙げられる.(1)乱流と流れの剥離による強 い非線形性を伴う流れの複雑さ.この点は貫流羽根 車の本質であって,低効率と高騒音・高振動は避け られない. (2)羽根車の性能に影響する多くの要因 と支配パラメータの存在. 唯一の例外として, 山藤 の研究^{7,8)}があり、貫流羽根車の基本特性を明らか にするため、ケーシングのない貫流羽根車(impeller) を調べている. その後, 著者ら 51-56) も同様にケー シングのない貫流羽根車を調べ,低いアスペクト比 の羽根車の基本特性を明らかにした.

本研究では、粒子画像流速測定法 (PIV)を HWV と共に使用して,最も単純な流れ,つまり,ケーシ ングのない開空間で回転する非常に高いアスペク ト比を有する貫流羽根車の周りの流れを,実験的に 調査する.この戦略により形状パラメータの数を減 らし、さらにできるだけ二次元性を高くすること で、より基本的な流れ場を理解することを期待して いる.ここで、流れの二次元性確保のために、開空 間に大きな端板(end plate)を設ける. もちろん, ケ ーシングのない羽根車だけでは、送風機としての機 能を有しないのは自明である.しかし、遠い目標と して、今までよりもはるかに大きな自由度を前提と した貫流羽根車の最適設計を筆者らは模索してい る. 事実, ケーシングには多くの形状パラメータが 存在するため,結果として,最適設計は形状パラメ ータのごく限られた範囲内に限定されてきた.

2. 実験装置

Fig. 1 は, 試験モデル, すなわち, ケーシングの 無い貫流羽根車である. Fig. 2 は, 羽根車の翼(blade) の詳細を示す. Table 1 に, 羽根車の形状パラメー タをまとめる. 力学パラメータつまりレイノルズ数 を $Re \equiv u_{2C}/v$ と定義する. ここで, u_2 は羽根車の 外周速度, c は翼弦長, vは流体の動粘度である. この羽根車は, 流れ場の二次元性を保つようにアス ペクト比を高くし, その内部の流れを観察するため に透明アクリル板で作られている. 主な無次元形状 パラメータは, 内外径比 $D_1/D_2 = 0.76$, T スペクト比 $L/D_2 = 5.8$ (翼アスペクト比 L/c = 40.6)である. Fig. 1 中の二つの中間補強材は, 内径 D_0 は 70 mm であり, 外径は D_2 , 両端から 150 mm の位置に設 置する. 中間補強材の厚さは 2 mm である.

座標系は円柱系(r, θ , z)であり, 原点 O は羽根 車中心軸上かつ, 羽根車スパン中央にある (Fig. 1 を参照).本研究では常にzの正側から観察するた め, 羽根車の回転方向は全ての図において時計回り ($-\theta$ 方向)である.

Fig. 3 に,実験装置の概要を示す.作動流体は空気である.羽根車 (Fig. 3, No. 1)は、二つの端板つまり正方形の透明アクリル板の間に配置している.端板の一辺の長さは1mで、羽根車はボールベアリングによって支持されており、端板の外側のフレキシブルカップリングとタイミングベルトを介して AC ステッピングモーターによって駆動する.羽根車の回転速度 n は、同じ端板外側のロータリーエンコーダーで検出する.

流速測定には、粒子画像流速測定法(PIV)、および I 型プローブを持つ熱線流速測定法(HWV)を使用する. 正確に述べると、羽根車周囲の一部の領域では、流れが乱流となるので、三次元の流速 $v = (v_r, v_0, v_2)$ を考えるべきである. しかし、本実験で実際に検出できるのは、PIV では二つの流速成分 $v_r \ge v_0$ のみであり、HWV では合成流速 $|v| \cong (v_r^2 + v_0^2)^{1/2}$ である.

PIV は、相互相関法に基づいている. 複数のノズ ル(No. 2)を羽根車の周りに設置して、流れの可視化



(b) Right-side view on A-A section (c) Right-side view on B-B section

Fig. 1. Model: a two-dimensional cross-flow impeller without any casings (unit: mm), together with a coordinate system.



Fig. 2. Detail of impeller's blades.

Table 1. Parameter of an impeller.

| Outer diameter | D_2 | 100 mm |
|----------------------|--------------------|-------------|
| Inner diameter | D_1 | 76 mm |
| Number of blades | N | 24 |
| Blade's chord length | С | 14.3 mm |
| Blade's angles | β_1, β_2 | 90, 23 deg. |
| Blade's thickness | t | 2 mm |
| Impeller's length | L | 580 mm |
| Blade's pitch | р | 13.09 mm |
| Blade's curvature | 1/ <i>r</i> b | 0.087 |
| Blade-edge curvature | $1/r_{\rm a}$ | 0.5 |



Fig. 3. Experimental apparatus for flow visualisation with PIV system. (1) Impeller, (2) nozzle, (3) compressor, (4) atomiser, (5) tracer tank, (6) YAG laser, (7) power supply, (8) CCD camera and (9, 10) PC's.

と PIV のトレーサーとしてオリーブ油の微小粒子を 周囲の空間に注入する. トレーサー粒子は, 圧縮機 (No. 3)で駆動した 6 ジェットアトマイザーTSI MODEL 9306(No. 4)にて生成し, トレーサータンク (No. 5)を介して, ノズルに供給する. PIV システム は, ダブルパルス YAG レーザー(No. 6), および, レ ーザー電源(No. 7), 高解像度 CCD カメラ(No. 8), 制 御用 PC(No. 9, 10)で構成される.

3. 結果と考察

3.1 **偏心渦の回転**

Fig. 4 は, シート状光源と高速度ビデオカメラによ り観察した羽根車周りの流れの時刻歴発展の一例で ある. 偏心渦を明瞭に観察することができる. 偏心 渦は,空間に固定しているのではなく,羽根車の回 転方向と同じ方向に,かつ,羽根車の回転よりもは るかに遅い角速度で,旋回する. 今回の実験条件下 では,偏心渦旋回の角速度は,常に安定しほぼ一定 である.

Fig. 5 は、二台の HWV で同時計測した r/D₂=0.70 (羽根車の外周部近傍)かつ Re = 1000 での合成流速 |v|の時刻歴波形を示す.パネル(a)と(b)は、それぞれ、 z1/L = 0 の Probe 1 と z2/L = 0.37 の Probe 2 によって同 時に測定した結果である.ここに、z1 と z2 は、それ ぞれ、Probe 1 と Probe 2 の位置 z を示す. |v|は、羽根 車外周部の速度 u2 によって無次元化している.

最初に,パネル(a)に注目する.約30秒の明確な周期性を観察できる.HWVの測定結果を流れの可視





(b) $\tau = 0.2T$



(c) $\tau = 0.4T$

Fig. 4. Revolution of the eccentric vortex visualised by smoke (at z/L = 0 and Re = 500 ($Re(D_2) = 3500$)). *T* is period of the revolution.





化と同期して比較することにより、この周期性が偏 心渦の旋回に対応していることを確認できる.この 偏心渦の旋回に関連する卓越周波数 fevr に加え, Probe 1 からの HWV の信号には, 偏心渦の旋回周波 数よりもはるかに高い卓越周波数成分を含む. この 高い卓越周波数は翼の通過によるものである.

次に、パネル(b)を見る.一般に、貫流羽根車の大 きな利点の一つは、羽根車軸に垂直な二次元流れを 生成できることである.本研究では、貫流羽根車の 最適な設計のために理想状態での流れを知ることが 目的であり、そのために、高アスペクト比のモデル を用いている.そこで最初に、流れの二次元性を確 認する.パネル(b)は、パネル(a)と同時測定した HWV による流速の時刻歴波形を表す.波形は定性的にだ けでなく定量的にもパネル(a)に似ている. もちろ ん、パネル(a)と同様、Probe 2 からの HWV 出力信号 には、低い卓越周波数と非常に高い卓越周波数の両 方の変動成分が含まれている. これら二つの卓越周 波数成分の位相は、共に、パネル(a)の位相とかなり 一致している.

Fig. 6 は, 二台の HWV を用いて計測した r/D₂ = 0.70 かつ Re=1000 での相互相関係数 R12 を示す.パ ネル(a)と(b), (c), (d)は, それぞれ, z2/L=0.12 と 0.19, 0.37, 0.45 でのものである. z/L=z1/L=0の位置にあ る Probe 1 を基準プローブ, z/L = z2/L の位置にある Probe2を移動プローブとする. これらのプローブを 使用した一連の同時測定から、レイノルズ数 Re が 500 と 1000, 1500 における z₂/L = -0.40~0.45 の範囲 での相互相関係数 R12を求め, その一部を Fig. 6 に示 す. R12の値は, z/L=0.24の位置に補強板があるに も拘わらず、全ての実験を通して τ = 0 秒において 常に 0.5 を超える(厳密には, R 12 は Reの減少とと もに徐々に減少する). さらに, 全ての実験を通して, 両プローブの位相の差はほとんどない. 結論とし て、本研究の流れの二次元性は、端板の近傍を除く 広いスパンに亘って充分に確保されている. もちろ ん,この二次元性は主に乱流のため,厳密ではない.

Fig. 7(a)は、羽根車の回転速度(回転周波)nに対 する偏心渦旋回周波数 f_{EVR} を示す. Fig. 7 (b)は、Fig. 7(a)の無次元表記の一つである. つまり、横軸はRe、 縦軸は f_{EVR} を羽根車の回転速度nで除して無次元化 したものである. f_{EVR} は、 $r/D_2 = 0.51$ かつz/L = 0で の HWV による測定値をフーリエ変換して、求めて





Fig. 6. Cross-correlation coefficient R_{12} between two HWV's 1 and 2 (at r/D = 0.7, $z_1/L = 0$ and Re = 1000 ($Re(D_2) = 7000$)).

いる.

最初に、パネル(a)に注目する. HWV からの出力 信号には $n \ge 1.8$ rps でのみ、低い卓越周波数 fevr が 認められる(よって、n < 1.8 rps では、 $f_{EVR} = 0$ と表 記している). fevr は、n の増加につれて、単調増加 する. なお、翼の通過によるはるかに高い卓越周波 数は、図中に示していないが、n < 9 rps のすべての 実験したn で検出できる. 同時に行なった流れの観 察からは、n < 1.8 rps で低い卓越周波数 fevr を検出で きない主な理由は、偏心渦の消失ではなく、偏心渦 の非周期的・不規則な旋回または振動、あるいは、



(a) In dimensional form



Fig. 7. Lower dominant frequency f_{EVR} related with the eccentric-vortex revolution EVR by HWV against impeller's rotational speed *n* (at $r/D_2 = 0.51$ and z/L = 0).

空間的固定である.

一方, $n \ge 1.8$ rps では, 偏心渦の安定した旋回を観 察できる.図からは, この旋回が, 羽根車の回転数 の約 1/100 程度と非常に遅いことがわかる.よって, fevr を決定するメカニズムの説明には強い非線形性 を伴う困難さが予想される.

次に、パネル(b)を見る. Re < 500では f_{EVR}/n は検 出できないので、 $f_{EVR}/n = 0$ と表示している. Re =500~1000では、Reの増加に連れて f_{EVR}/n は増加す る. Re = 1000~2500では、 f_{EVR}/n は Reの増加に連れ て増加傾向を示すが、その増加傾向は小さく、 f_{EVR}/n $\cong 0.01$ と近似できる. Re > 2500では、 f_{EVR}/n の値は バラついているが、時間とともに変動して、偏心渦 旋回が安定せず周期性は弱まることに対応してい る. Re > 2500での不安定性は未解明ではあるが、理 論的および実用的な観点から意味があり、将来の重 要な課題である. 実際, Lazzarotto et al.³³⁾によると, 相似則に従う下限界の臨界レイノルズ数は,ケーシ ングの形状の影響を受けはするが,5000~12000 程度 であり,2500 よりはるかに大きい.

3.2 偏心渦固定のために挿入した平板の影響

この節以降,より正確な流れの観察と測定のため, 羽根車の外側に挿入した薄い平板を用いて偏心渦を 空間に固定する. 偏心渦を含む流れ場全体をより正 確に測定する上で,偏心渦の旋回は測定上の困難さ を生むからである. 例えば,位相平均処理は,厳密 な周期性がないことと高周波数のランダム変動成分 のため,適用することが困難である. そこで Fig. 8 に示す配置で,羽根車近傍に薄く長い平板を挿入し, 空間に偏心渦を固定する. 隙間 *δ* は,平板の先端部 と羽根車の外周の半径方向の距離として定義する.

偏心渦が固定された準定常な流れ場では,(1)翼通 過と乱流による変動成分は残ったままだが,これら の変動成分より低い卓越周波数 feve は消える.(2)羽 根車外周の流入領域と流出領域,および,偏心渦の 位置を HWV でより正確に判別できる.(3)さらに, PIV のトレーサー粒子を継続的かつ安定的に導入す ることが容易になる.

一般に、偏心渦の旋回を止めるためには隙間 δ を 小さくする必要がある. Fig.9 は旋回が停止する δ



Fig. 8. An inserted plate to fix the eccentric vortex in space with the distance δ form an impeller, together with polar coordinates *r* and θ .

(46)



Fig. 9. Maximum distance δ_{max} between an impeller and an inserted plate against Reynolds number *Re*. A solid line represents such an empirical formula as $\delta_{\text{max}}/D_2 = 1200Re^{-3/2} + 0.05$ (= $65Re(D_2)^{-3/2} + 0.05$).

の最大値 δ_{max} を示す. 図中の実線は、 δ_{max} の実験式 である. Fig. 9 に示す様に δ_{max} は *Re* に依存するが、 *Re* > 2000 で $\delta_{max}/D_2 \cong 0.05$ である. 一方、山藤⁷⁾は、 *Re* > 2000 で偏心渦旋回を停止させる条件として $\delta/D_2 \cong 0.2$ を提案した. この不一致の主な理由は、(1) 山藤⁷⁾の実験での自由表面の存在による強い三次元 効果と重力波効果、および、(2)山藤⁷⁾の実験に用い た水槽が小さいことにあると考えられる.

平板挿入の目的は、偏心渦の旋回を止めることだ けなので、元の流れを極力変形させないようにすべ きである. 隙間 δ が小さくなると、平板による流れ の変形が大きくなる. そのため、 δ は大きいほど望 ましいので、 $\delta = \delta_{max}$ とすべきである.

Fig. 10 では、平板により偏心渦を空間固定した場 合の時間変動流速(パネル(a))と、偏心渦が旋回し ている場合の時間変動流速(パネル(b))とを比較 する.具体的には、パネル(a)は、r/D2 = 0.51 での 時間平均流速の周方向分布を示す.パネル(b)は、 r/D2=0.51 でのHWV で測定した瞬間流速の時刻歴 波形を示す.パネル(a)の準定常解析には、パネル(b) に現れる翼通過に伴う高い卓越周波数が存在しない が、それにも拘わらず、両者は良好な類似性を示す. 今回、瞬間流速について、挿入平板の影響を直接議 論できていない.瞬間流速同士の比較の参考として、 後に示すFig. 11 での平板を挿入した高アスペクト比 羽根車の PIV 解析結果を、Funaki et al.⁵¹⁾での平板を 挿入しない低アスペクト比羽根車の PIV 結果と比較



(a) Time-mean flow velocity distribution around an impeller by HIV (The eccentric vortex is fixed by an inserted plate with $\delta/D_2 = 0.05$).



Fig. 10. Wave forms with/without a plate inserted near an impeller (at $r/D_2 = 0.51$, z/L = 0 and Re = 700 ($Re(D_2) = 5000$)).

することが有用である. 結論から述べると, アスペ クト比の違いはあるが, 挿入平板の影響は, 定性的 に無視できそうである.

以上から,次の節以降,挿入平板により偏心渦を 空間的に固定した結果について議論する.

3.3 羽根車近傍と内部の流れ場

Fig. 11 は, *Re* = 1500 での羽根車近傍の流れの可視 化写真(左側)と PIV 解析した速度ベクトル(右側) を示す.パネル(a)は全体図であり,パネル(b)はその 拡大図である.

Re=300~2500 でも同様な流れの可視化を行い,結 果は示していないがそれらはFig.11 と同様の傾向を 示す.すなわち,次の二つである.(1) 偏心渦,つ まり,羽根車内部の大規模な再循環流構造.(2)平板 の先端近くの再流入により生じる羽根車外周のすぐ 外側の再循環流構造.もし偏心渦が完全な円形から 若干歪んだ形と見做すならば,この再流入を偏心渦 の一部と見ることができるかもしれない.

煙により可視化された流れの観察(Fig. 4 など)と 共に PIV(Fig. 11 など)の結果を羽根車外周部につ



(a) Overall view



(b) Close-up view

Fig. 11. Visualised photograph (on left hand) and flow-velocity vectors by PIV (on right hand) near an impeller with an inserted plate (at z/L = 0 and Re = 1500 ($Re(D_2) = 11000$) with $\delta/D_2 = 0.08$).

いて詳しく見ると、*Re* に依らず次の三点が認められ る. (1)羽根車すぐ外側の再流入は $\theta \cong 0~20$ deg. (2) 羽根車からの流出は $\theta \cong 20~200$ deg. (3) 羽根車から の流入は $\theta \cong 200~360$ deg. 再循環流領域(羽根車外 周部の再循環構造の現れる θ の範囲)に関しては, 流れの可視化からその空間範囲を明確にすることは できないが,後に示す HWV の結果からは,この再 循環流領域は $\theta \cong 0~40$ deg. である.

以上,全ての PIV 結果をまとめると,羽根車外周 の再流入,流出,流入の全ての領域は,定性的に Reに依存しない.定量的には,Reの増加に連れて,無 次元化された流速の絶対値 $|v|/u_2$ は,増加する傾向が ある.具体的には,羽根車外周付近の流出領域での $|v|/u_2$ は,Re = 300で約1, Re = 1500と2500で約2 である.さらに,Reの増加に連れて,偏心渦の中心 位置は羽根車中心から羽根車内周へと移動する傾向 がある.偏心渦の中心位置は,時間につれて変動す る. $Re = 300 \ge 700$ では、中心位置は、 $r/D_2 = 0.2 \sim 0.4$ および $\theta = 30 \sim 60$ deg. の範囲で変動する. Re = 1500 ≥ 2500 では、中心位置は、羽根車内周上にあり、 $\theta =$ 40~45 deg. の狭い範囲で変動する.

HWV の結果により,以上の PIV の結果を確認で きる. Fig. 12 は,羽根車外周近傍 r/D₂ = 0.51 での HWV により得た時間平均流速|v|TM (パネル(a)) と乱 れ強さ|v|' (パネル(b)) の周方向(方位角方向)分布 を示す.



(a) Time-mean flow velocity $|\mathbf{v}|_{\text{TM}}$



(b) Turbulence intensity |v|'

Fig. 12. Circumferential distributions of both time-mean flow velocity $|v|_{\text{TM}}$ and turbulence intensity |v|' on the outer periphery of an impeller with an inserted plate by HWV (at $r/D_2 = 0.51$ and z/L = 0 with $\delta D_2 = 0.05$).

最初に、パネル(a)を見る. $\theta = 200$ deg. の時に $|\nu|_{TM}/u_2 \approx 0$ となり、流出領域と流入領域の境界に対応している.再流入領域と流出領域との境界つまり $\theta \approx 20$ deg. $\sigma |\nu|_{TM}/u_2$ は極小値をとる.流出領域では $|\nu|_{TM}$ は、他の領域よりもはるかに大きな値をとりがちである.流入領域では、 $|\nu|_{TM}$ の分布はやや平坦で、 その値は小さくなりがちである. PIV と整合して、 三つの領域の範囲は *Re* にほとんど依存せず、かつ、 $|\nu|/u_2$ の値は *Re* の増加に連れて増す.なお、流入領域の総和と流出領域の総和に差異が生じる主な原因は、縦軸が半径方向速度成分ではなく、合成速度の絶対値であることにある.Fig. 11 に示した様に、流 出領域の周方向流速成分は小さくないが、流入領域の周方向の流速成分は零に近い.

次に、パネル(b)を見る. |v|'は流出領域と流入領域 で小さく、これら二つの領域の境界に近い $\theta \cong 200$ deg. で極大値をとる. この極大値は、挿入平板によ る偏心渦の空間固定が特に $\theta \cong 180$ deg. で不充分で あることによる. つまり、この極大値は瞬間場には 現れない擬似的なものである. また、 $\theta \cong 0$ -40 deg. での|v|'は、再流入領域に対応して、若干大きな値を 示す. パネル(a)と同様、三つの領域は|v|'の分布と よく整合する. よって、|v|'の分布は、Re にほとんど 依存しない. ただし、 $|v|'/u_2$ の値は、Re の減少に連 れて、若干大きくなる傾向がある.

3.4 PIV と HWV 計測に基づく最適なケーシングと 流量

全ての PIV の結果を HWV の結果と比較すると, 羽根車外周近傍の流出領域の前半分でトレーサー状 態が悪いため, PIV の精度を維持することが難しい. この範囲を除き,全ての Re で良好な類似性が見られ るが, PIV による流速の絶対値は HWV よりわずか に小さくなる傾向がある. HWV は PIV と比較して 精度と信頼性に優れているので,この PIV の欠陥を HWV と PIV の両方のデータを併用して以下に補正 する. Fig. 13 は,流出領域近傍で,HWV と PIV と を組み合わせた結果を示す. つまり, HWV による 流速ベクトルの絶対値と, PIV による流速方向を組 み合わせている. パネル(a)と(b)は, それぞれ, Re= 1500 と 2500 の結果である. *θ* = 90 deg. で, 流出角は, 羽根車外周付近で最大を示し, かつ, 外側翼角 *β*₂ に 近い.

今, Fig. 13 の結果に基づき, 羽根車ケーシングの 最適形状を考える.より高性能なファン設計の条件 として,いささか逆説的ではあるが,ケーシングを 流れの阻害要因と想定する.もちろん,ケーシング により偏心渦が強化されて高性能ファンが実現でき るなど,別の可能性も存在するが,ここではその様 な可能性は考慮しない.まず,流線に沿ったケーシ ングを考えるとその形状は,一般的なケーシング形 状とは大きく異なることに注意する.そこで,流速







(b) At $Re = 2500 (Re(D_2) = 18000)$

Fig. 13. Flow-velocity vectors of outflow by both PIV and HWV (at z/L = 0 with $\delta/D_2 = 0.05$).

の絶対値が無視できる程度に小さな場所にケーシン グを配置し, 流速方向を無視する. 一例ではあるが, Fig. 14 に $|v|/u_2 = 1$ の等値線を示す. 等値線は,中心 をずらした直径 $D_{EC} = 1.55D_2$ の円とほぼ一致する. 等値線は, *Re* にほとんど依存せず,また,多くの実 際の貫流羽根車のケーシング形状に近いことも興味 深い. なお, $|v|/u_2 \ll 1$ の等値線から求めたケーシン グは,羽根車から遠い位置になり,実用的観点から は,ケーシングには大きすぎる.

一般に,流量は,ファン性能の主要な指標である. 一方,ケーシングのない状態の羽根車単体では,直接,流量を定義できない.そこで,流量を,羽根車 の単位スパン長さ当たりの,流速の半径方向成分の 流出領域だけでの周方向積分 Qout と定義する.

Fig. 15(a)に様々な n での Q_{out} を示す. Fig. 15(b)は, Fig. 15(a)の無次元表記である;つまり, Re に対する 流量係数 C_{Qout} を示す. ここに, Q_{out} を, $C_{Qout} \equiv$ $Q_{out}(\pi D_2 u_2)$ と無次元化している. 具体的に述べると, Q_{out} は, PIV と HWV の計測に基づく, $r/D_2 = 0.51$ か つz/L = 0, $\delta/D_2 = 0.05$ での結果である.

最初に、パネル(a)を見る. Q_{out} は、nの増加に連れ て単調に増加する. 次に、パネル(b)を見る. C_{Qout} は、 Reの増加に連れて単調増加する. ただし、その増加 傾向は、 $Re \gtrsim 500$ で頭打ちとなり、 $C_{Qout} \cong 0.1$ とな る. なお、図中の実線は、今回の実験に基づく経験 則 $C_{Qout} = 0.16 (1 - e^{-Re/700})$ である. 一般的な実用的 貫流羽根車の多くでは、Reは 10³以上である. 一方、



Fig. 14. Contours on which $|v|_{\text{TM}}/u_2 = 1$ (at z/L = 0 with $\delta/D_2 = 0.05$).



(a) In dimension form





Fig. 15. Outflow rate Q_{out} from the outflow are against impeller's rotation speed *n* by both PIV and HWV (at $r/D_2 = 0.51$ and z/L = 0 with $\delta/D_2 = 0.05$). A solid line represents such an empirical formula as $C_{Qout} = 0.16(1 - \exp(-Re/700)) = 0.16(1 - \exp(-Re(D_2)/100))$.

本研究で調べた貫流羽根車は理想的に単純化された ものの一つである. $Re \gtrsim 500$ にて $C_{Qout} \cong 0.1$ となる 結果は,低エネルギー損失ケーシングを設計する際 の一つの目安として利用できそうである.

4. 結論

最適な設計手法を確立するため、単純な貫流羽根 車の基本的な流れ場の理解を試みた. つまり、PIV と HWV を用いて、ケーシングの無い高アスペクト 比の羽根車の流れを実験的に調べた. 結果は次の通 りである.

(1) 偏心渦は Re = 500~2500 で一定の角速度 2πfevr

(50)

で安定して旋回する. 旋回速度は, 羽根車の回転速 度の 1/100 程度である. *Re* ≥ 1000 で, 旋回速度へ の *Re* の影響は小さくなる.

(2)流れの可視化と時間平均分布,乱れ強さ分布に 基づき,羽根車外周部を,流入と流出,再流入の三 つの領域に分類した.

(3)実験結果に基づき,羽根車ケーシングの一つの 最適形状を考案した.

(4) $Re \gtrsim 500$ での $C_{Qout} \simeq 0.1$ であった.これは,貫 流羽根車のケーシング設計において,低エネルギー 損失の目安として利用可能である.

鈴木慧輔氏と三船友梨恵氏,椋木優士氏,長手拓 海氏(同志社大学)の技術的支援に感謝する.

参考文献

- Eck, B., Fans-Design and Operation of Centrifugal, Axial-Flow and Cross-Flow Fans, Pergamon Press, NewYork (1973).
- Ikegami, H. and Murata, S., "A Study of Cross Flow Fan a Theoretical Analysis -", Osaka Univ. Faculty of Engineering Tech. Reports, 16, 557-578 (1966).
- Porter, A. M. and Markland, E., "A Study of the Cross Flow Fan", *J. Mechanical Engineering Science*, 12[6], 421-431 (1970).
- Lajos, T., "Investigation of the Flow Characteristic in the Impeller of the Tangential Fan", Proc. of the Fifth Conference on Fluid Machinery (1975), pp. 567-577.
- 5) 村田 暹,西原一嘉,"横断流送風機に関する研究(第 1報:ケーシング形状が送風機性能に及ぼす影響)",日本機械学会論文集(第2部),41[347], 2062-2075 (1975).
- 村田 暹,西原一嘉,"横断流送風機に関する研究(第 2報:性能曲線と内部流動状態)",日本機械学会論 文集(第2部),41[347],2076-2089(1975).
- 7) 山藤和男,"貫流羽根車の流れの研究(第1報:実験 的研究)",日本機械学会論文集(第2部),41[347], 189-199 (1975).
- 山藤和男,"貫流羽根車の流れの研究(第2報:解析 的研究)",日本機械学会論文集(第2部),41[344], 1184-1192 (1975).
- 9) 村田 暹,小川徹,志水勇,西原一嘉,木下歓治郎, "内 部案内装置をもつ横断流送風機の研究",日本機械 学会論文集(第2部),43[372],3009-3019 (1977).
- 10) 中村邦夫, 奥谷浩一郎, "クロスフローファン内部流

れの解析",ターボ機械,11[4],196-201 (1983).

- 11) 中村邦夫,梅景康裕,友広輝彦,奥谷浩一郎, "ク ロスフローファン内部流れの自動計測とその解 析",ターボ機械,14[2],67-76 (1986).
- 12) 深野 徹,山下 泰,原 義則,木下 歓治郎,野見山 茂治,"横流れファンの騒音低減化に関する研究(第 1報:舌部及び動翼の幾何形状の影響)",ターボ 機械,20[8],464-470 (1992).
- 13) 深野 徹, 原 義則,山下 泰,木下 歓治郎, "横流 ファンの騒音低減化に関する研究(第2報:舌部隙 間の大きさの影響)",ターボ機械,21[6],350-357 (1993).
- 14) 深野 徹、山下 泰、原 義則、木下 歓治郎、 "流れ ファンの騒音低減化に関する研究(第3報:スクロ ール形状の影響)",ターボ機械、21[8],466-472 (1993).
- 15) 深野 徹,山下 泰,原 義則,木下 歓治郎, "横流 ファンの騒音低減化に関する研究(第4報:内部流 れと諸特性との関係)",ターボ機械,22[12], 709-714 (1994).
- 16) 深野 徹, 陳 次昌, 原 義則, 坪内 寛, 木下 歓次 郎, "横流ファンの空力及び騒音特性の相似則に関 する研究",ターボ機械,25[2],73-81 (1997).
- 17) 田中周治,村田 暹,"横流送風機の寸法効果に関する研究(第1報,特性曲線に及ぼす羽根車寸法の影響)",日本機械学会論文集(B編),58[550], 1788-1795 (1992).
- 18) 靏崎 展,清水 宏文,辻本 良信,吉田 義樹,北川 晃一,"可視化によるクロスフローファン内部の流 れの研究(第1報,粒子追跡法による計測結果の検 討)",日本機械学会論文集(B編),59[568], 3743-3748 (1993).
- 19) 吉田 義樹,田附 英幸,清水 宏文,靏崎 展,北川 晃一,辻本 良信,"可視化によるクロスフローファン 内部流れの研究(第2報,偏心渦の強さのバランスの 機構)",日本機械学会論文集(B編),60[580], 4074-4081 (1994).
- 20) 田中周治,村田 暹,"横流送風機の寸法効果に関する研究(第2報,内部流動に及ぼす羽根車寸法の影響および特性表示法の検討)",日本機械学会論文集(B編),59[560],1153-1160 (1993).
- 新井隆景,杉山弘, Soeharto,小林洋一郎,"クロス フローファン内部流れの可視化と LDV 測定",日本 機械学会論文集(B編),61[583],967-973 (1995).
- 福富 純一郎, 中瀬 敬之, 伊澤 昌一郎, 玉置 雅 司, "横流ファンの性能と内部流れに関する研究", 日本機械学会論文集 (B 編), 61[590], 3699-3705 (1995).

- 23) 福富 純一郎, 中瀬 敬之, 一宮 昌司, 篠原 善哉,
 "入口案内羽根による貫流ファンの高性能化に関する研究", 日本機械学会論文集(B編), 64[618],
 442-446 (1998).
- 24) Fukutomi, J. and Nakamura, R., "Performance and Internal Flow of Cross-Flow Fan with Inlet Guide Vane", *JSME International Journal (Series B)*, **48**[4], 763-769 (2005).
- 25) 林 卓郎,小林 洋一郎,永守 朗,堀野 博文, "周 波数変調による横流ファンの低騒音設計",日本機 械学会論文集(C編),62[601],3446-3451 (1996).
- 26) 林 卓郎,小林 洋一郎,永守 朗,堀野 博文, "横 流ファンの低騒音設計(音源の干渉による翼ピッチ 音の低減)",日本機械学会論文集(C編),64[617], 218-233 (1998).
- 27) Lee, D., Chen, P. and Miao, J., "Noise Reduction of A Cross-Flow Fan", *Journal of the Chinese Institute of Engineers*, 20[3], 265-273 (1997).
- 28) 大谷 浄, 金子 憲一, 藤井 昭一, "クロスフローフ ァンのサージングに関する研究", ターボ機械, 27[2], 110-116 (1999).
- 29) Koo, H. M., "Discrete Frequency Noise Reduction of the Cross-Flow Fan of the Split Type Room Air-Conditioners Using the Skewed Stabilizers", *JSME International Journal (Series C)*, 43[1], 104-109 (2000).
- 30) 川口 清司,鈴木 昌彦, "熱交換器一体形ファンにおける内部流れと伝熱特性",日本機械学会論文集(B編),67[662],2518-2524 (2001).
- 31) 川口 清司,鈴木 昌彦, "熱交換一体形ファンにおける内部流れと伝熱特性",日本機械学会論文集(B編),67[662],2518-2524 (2001).
- 32) 原義則,深野徹,加野敬子,田中英志, "横流 ファンの流力と騒音の両特性の相似則および内部流 れの二次元性",ターボ機械,29[4],236-245 (2001).
- 33) Lazzarotto, L., Lazzaretto, A., Mategani, A.D. and Macor, A., "On Cross-Flow Fan Similarity: Effects of Casing Shape", ASME J. Fluids Engineering, 123, 523-531 (2001).
- Lazzaretto, A., "A Criterion to Define Cross-Flow Fan Design Parameters", *Trans. ASME J. Fluids Engineering*, 125, 680-683 (2003).
- 35) Lazzaretto, A., Toffolo, A. and Martegani, A. D., "A Systematic Experimental Approach to Cross-Flow Fan Design", *ASME J. Fluids Engineering*, **125**, 684-693 (2003).
- 36) 山田 彰二, 中島 伸治, 大蔦 勝久, "クロスフロー ファンの離散周波数音源探査(回転音の時刻歴伝ば)

挙動の再現)",日本機械学会論文集 (B 編), 69[682],1417-1424 (2003).

- 37) 船橋 茂久, 繁永 康, 渡邊 昌俊, 高田 芳廣, "空 調用貫流ファンの流体騒音予測(第1報,相対速度に 対する騒音の相似性の検討)", 日本機械学会論文 集(B編), 69[687], 2472-2478 (2003).
- 38) 繁永 康,船橋 茂久,渡邊 昌俊,高田 芳廣, "空 調用貫流ファンの流体騒音予測(第2報,騒音予想 モデルを用いた貫流ファンの低騒音化)",日本機 械学会論文集(B編),70[690],380-385 (2004).
- 39) Toffolo, A., Lazzaretto, A. and Martegani, A. D., "An Experimental Investigation of the Flow Field Pattern within the Impeller of a Cross-Flow Fan", *Experimental Thermal and Fluid Science*, 29, 53-64 (2004).
- 40) Tsai, Go-Lo., Tu, Ts-Hs., Li, Tu-Ch. and Wang, Ku-Hs., "Flow Style Investigation and Noise Reduction of a Cross-Flow Fan with Varied Rotor-Skew-Angle Rotor", *JSME International Journal (Series B)*, **49**[3], 695-704 (2006).
- 41) 多久島 朗,飯塚 邦彦, "クロスフローファンの内部流れの数値解析: CIC (Clouds-in-Cells)法とFEMの適用",日本機械学会論文集(B編), 58[545], 64-70 (1992).
- 42) 吉田 義樹,田附 英幸,清水 宏文,靏崎 展,北川 晃一,辻本 良信,"可視化によるクロスフローファ ン内部流れの研究:第2報,偏心渦の強さのバラン スの機構",日本機械学会論文集(B編),60[580], 4074-4081 (1994).
- 43) 陳 次昌, 深野 徹, 原 義則, "境界要素法と離散渦 法によるクロスフローファン内部流れの解析", 日 本機械学会論文集(B 編), 61[587], 2387-2392 (1995).
- 44) 赤池 茂,北田 基博,平等,菊山 功嗣,"クロス フローファンの内部流れと送風特性",日本機械学 会論文集(B編),63[606],583-589 (1997).
- 45) Cho, Y., Moon, Y., "Discrete Noise Prediction of Variable Pitch Cross-Flow Fans by Unsteady Navier-Stokes Computations", *Journal of Fluids Engineering*, **125**[3], 543–550 (2003).
- 46) Moon, Y., Cho, Y., and Nam, H., "Computation of Unsteady Viscous Flow and Aeroacoustic Noise of Cross Flow Fans", *Computers & Fluids*, **32**, 995-1015 (2003).
- 47) Toffolo, A., "On the Theoretical Link Between Design Parameters and Performance in Cross-Flow Fans: a Numerical and Experimental Study", *Computers and Fluids*, 34, 49-66 (2005).
- 48) 福富 純一郎,中村 怜,重光 亨,法貴 雄介,"クロスフローファンの入口予旋回流れとその制御",

日本機械学会論文集 B 編, **78**[795], 1919-1927 (2012).

- 49) 福富 純一郎,重光 亨,飯野 峻也,"クロスフローファンの偏心渦が内部流れと性能に及ぼす影響", 日本機械学会論文集,81[824],DOI: 10.1299/transjsme. 14-00636 (2015).
- 50) Nakamura, R., Fukutomi, J., Shigemitsu, T., and Houki, Y., "Pre-Whirl Flow and Its Control in a Cross Flow Fan", *Journal of Fluid Science and Technology*, 8[3], 452-461 (2013).
- 51) Funaki, J. Kimata, N. Hisada, M. and Hirata, K., "Aspect-Ratio and Reynolds-Number Effects on Short-Span Cross-Flow Impellers without Casings", *JSME International Journal (Series B)*, **49**[4], 1197-2005 (2006).
- 52) 舟木 治郎,木全 伸幸,久田 基秀,平田 勝哉, "ケーシングの無い短スパン貫流羽根車のアスペク ト比効果とレイノルズ数効果",日本機械学会論文 集(B編),73[736],2514-2523 (2007).
- 53) Hirata, K., Iida, Y., Takushima, A. and Funaki, "J., Instantaneous Pressure Measurement on a Rotating Blade of a Cross-Flow Impeller", *Journal of Environment and Engineering*, 3[2], 261-271 (2008).
- 54) 平田 勝哉,飯田 雄一,多久島 朗,舟木 治郎,"貫 流羽根車の回転翼表面における変動圧力測定",日 本機械学会論文集(C編),74[748],2947-2954 (2008).
- 55) Hirata, K., Onishi, Y., Nagasaka, S., Matsumoto, R. and Funaki, J., "Aspect-Ratio Effects and Unsteady Pressure Measurements inside a Cross-Flow Impeller", *International Journal of Fluid Machinery and Systems*, 5[3], 117-125 (2012).
- 56) 平田 勝哉,松本 遼,山村 光弘,三原 宏昭,舟木 治郎,"貫流羽根車内部の非定常圧力分布",ターボ 機械,41[12],743-753 (2013).